
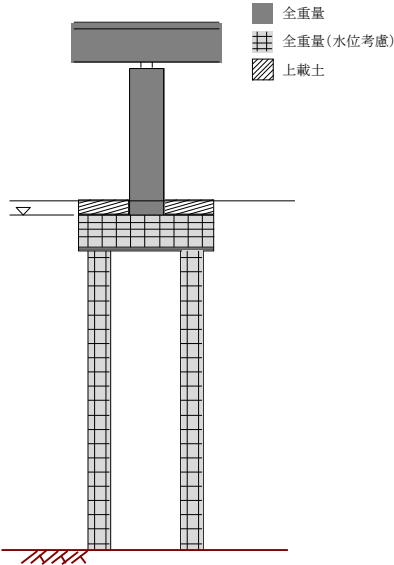
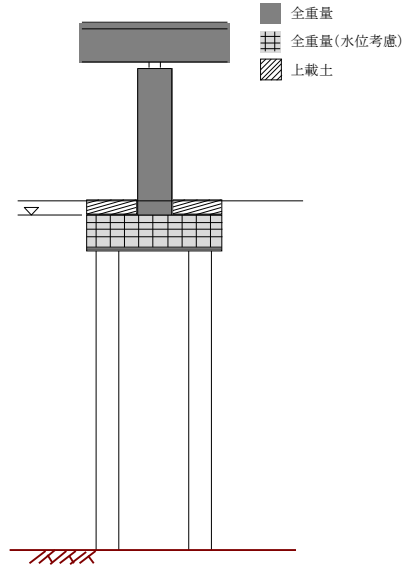
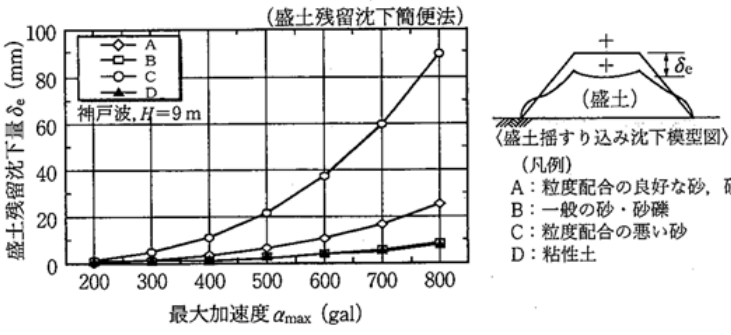
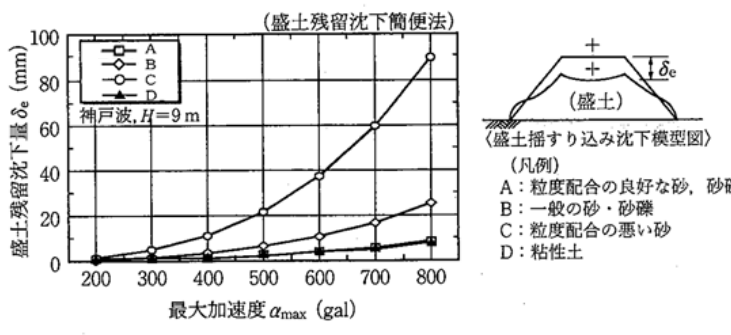


章・ページ・行	誤	正
<p>6章 6.3 p.37, 解説図 6.3.2</p>	<p>大分県の地域区分が地域 Aとなっている。</p>	
<p>7章 P59-60 解 7.2.14</p>	$R_{(i)} = R_{20} \left(\frac{N_{ci}}{20} \right)^{-0.23} \quad N_{ci} > 20$ $R_{(i)} = R_{20} \left(\frac{N_{ci}}{20} \right)^{(-1.35 \exp(-3.64 + 0.037 Dr))} \quad N_{ci} \leq 20$ <p>ここに, $R_{(i)}$: 繰返し回数 $N_c=i$ における動的せん断強度比</p>	$R_{N_{ci}} = R_{20} \left(\frac{N_{ci}}{20} \right)^{-0.23} \quad N_{ci} > 20$ $R_{N_{ci}} = R_{20} \left(\frac{N_{ci}}{20} \right)^{(-1.35 \exp(-3.64 + 0.037 Dr))} \quad N_{ci} \leq 20$ <p>ここに, $R_{N_{ci}}$: 繰返し回数 N_{ci} における動的せん断強度比 $R_{(i)}$を $R_{N_{ci}}$に修正</p>

<p>7 章 7.3.4.4 P74, 5 行 目</p>	<p>4) 地域別係数またはL2地震動の規模および距離による低減をする場合</p>	<p>削除</p>
<p>8 章 P98 解説図 8.4.9(a)</p>		
<p>8 章 8.4.5 p.95, 解 説図 8.4.7</p>		
<p>10 章 10.2.4.4 P133, 3 行 目~4 行目</p>	<p>Ra: 慣性力(「10.2.4.3 地盤変位による影響」に示す1)で求めた慣性力) f(z): 地盤変位(「10.2.4.3 地盤変位による影響」に示す2)で求めた地盤変位)</p>	<p>Ra: 慣性力(「10.2.4.2 慣性力による影響」で求めた慣性力) f(z): 地盤変位(「10.2.4.3 地盤変位による影響」で求めた慣性力)</p>

<p>11 章 11.3.2 P161, 1 行目</p>	<p>「9.2 構造物の破壊形態の確認」に従い、</p>	<p>「9.4 構造物の破壊形態の確認」に従い、</p>
<p>付属資料 6-2 p.224, 付 属 図 6.2.6(b) の i)</p>		
<p>付属資料 7-4 P264, 1行 目</p>	<p>式(17)に示す形でモデル化し、h_{max}, βの2つのパラメータ</p>	<p>式(17)に示す形でモデル化し、h_{max}, κの2つのパラメータ</p>

<p>付属資料 8-1 P.286, 付 属 図 8.1.3(a)</p>		 <p>ハッチングを一部削除</p>
<p>付属資料 11-1 P384, 付 属 図 11.1.5 の表題</p>	<p>所要降伏震度スペクトル (スペクトル I, 抗土圧橋台, 杭・ケーソン等)</p>	<p>所要降伏震度スペクトル (スペクトル I, 抗土圧橋台, RC 壁体・杭基礎)</p>
<p>付属資料 11-1 P385, 付 属 図 11.1.6 の表題</p>	<p>所要降伏震度スペクトル (スペクトル II, 抗土圧橋台, 杭・ケーソン等)</p>	<p>所要降伏震度スペクトル (スペクトル II, 抗土圧橋台, RC 壁体・杭基礎)</p>

<p>付属資料 12-4 P398 付属図 12.4.2</p>	 <p>(盛土残留沈下簡便法)</p> <p>神戸波, H=9m</p> <p>盛土残留沈下量 δ_e (mm)</p> <p>最大加速度 α_{max} (gal)</p> <p>(盛土) 揺り込み沈下模型図</p> <p>(凡例) A: 粒度配合の良い砂, 砂礫等 B: 一般の砂・砂礫 C: 粒度配合の悪い砂 D: 粘性土</p>	 <p>(盛土残留沈下簡便法)</p> <p>神戸波, H=9m</p> <p>盛土残留沈下量 δ_e (mm)</p> <p>最大加速度 α_{max} (gal)</p> <p>(盛土) 揺り込み沈下模型図</p> <p>(凡例) A: 粒度配合の良い砂, 砂礫等 B: 一般の砂・砂礫 C: 粒度配合の悪い砂 D: 粘性土</p> <p>凡例 A・B を入れ替え</p>
<p>付属資料 7-8 式 (11), (12), (13), (16)</p>	$X_r = \cos\left(\frac{2r-1}{2H} \cdot \pi \cdot x\right) \quad (11)$ $X_1 = \cos\left(\frac{\pi}{2H} \cdot x\right) \quad (12)$ $f(x) = a_g \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2H} \cdot x\right) \quad (13)$ $\left. \begin{array}{l} z_1=0 : \tau=0 \\ z_1=H_n : X_n=0 \end{array} \right\} \quad (16)$	$X_r = \cos\left(\frac{2r-1}{2H} \cdot \pi \cdot \frac{x}{z}\right) \quad (11)$ $X_1 = \cos\left(\frac{\pi}{2H} \cdot \frac{x}{z}\right) \quad (12)$ $f\left(\frac{x}{z}\right) = a_g \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2H} \cdot \frac{x}{z}\right) \quad (13)$ $\left. \begin{array}{l} z_1=0 : \tau=0 \\ \frac{x}{z}=H_n : X_n=0 \end{array} \right\} \quad (16)$ <p>式(11), 式(12), 式(13)の x を z に修正 式(16)の 2 番目の式の z_1 を z_n に修正</p>

以上