架線・パンタグラフの 三次元シミュレーション

鉄道力学研究部 集電力学研究室 主任研究員 小山 達弥



本日の発表

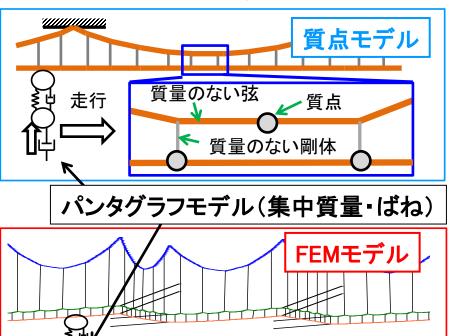
- ◆研究背景•目的
- ◆架線とパンタグラフの三次元モデルの概略
- ◆三次元運動シミュレーション手法の開発
 - •接触解析方法
- ◆解析例
- ◆シミュレーションの高度化
 - ・他シミュレーションとの連成計算
- ◆まとめ・成果の活用



研究背景·目的

架線やパンタグラフの設計・開発

- 架線は離散的に支持された複雑な構造
- 詳細な静構造計算 動的挙動の把握
- ・パンタグラフが架線から離れる「離線」などの非線形現象→架線・パンタグラフシミュレータの開発(1960年代~)



既開発の架線・パンタグラフシミュレータ

※架線偏位を考慮

【既開発のシミュレータ】

- •直線区間のみを対象
- パンタグラフ舟体を質点で表し、 上下方向のみに運動
- ・線条の運動

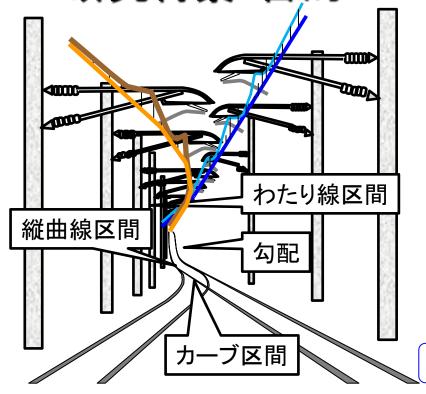
質点モデル:上下のみ

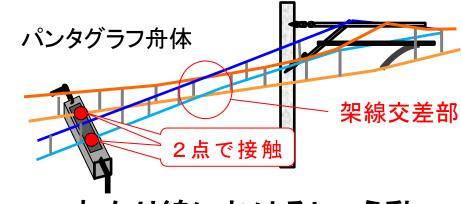
FEMモデル:上下・まくらぎ方向

※いずれも伸びやレール方向の 変位の変化は考慮しない

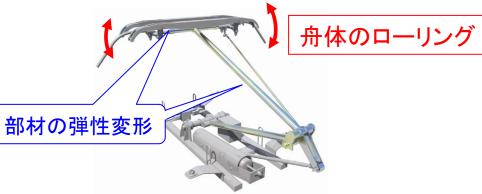


研究背景·目的





わたり線におけるしゅう動



実際の架線の架設例

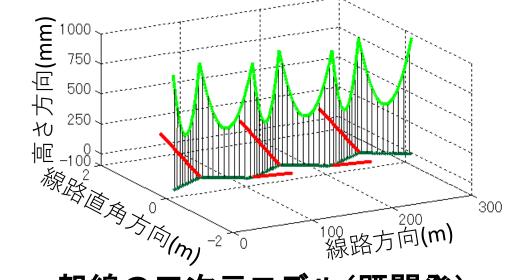
パンタグラフの運動

- •高速化における詳細な検討
- ・三次元配置・三次元運動に起因する事故原因の究明

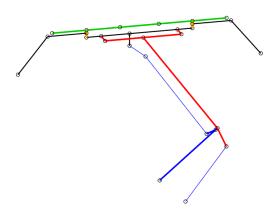
→架線とパンタグラフの三次元化



➡ 研究背景•目的

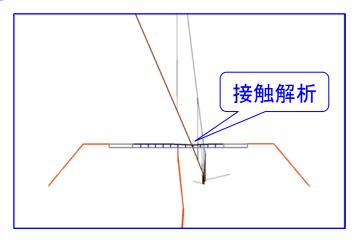


架線の三次元モデル(既開発)



統合

三次元運動シミュレーション手法の開発

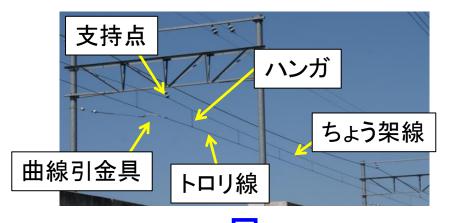


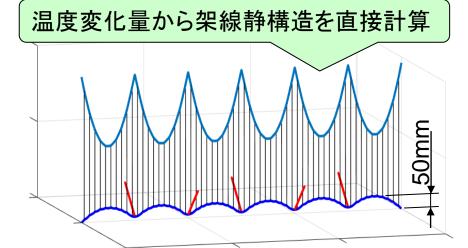
パンタグラフの三次元モデル(既開発)



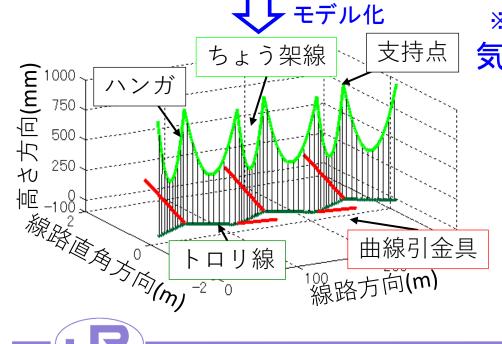
■ 架線とパンタグラフの三次元モデルの概略

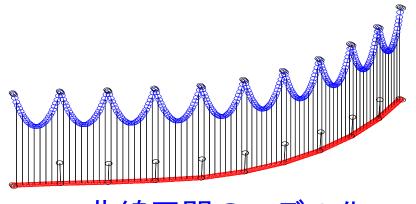
架線の三次元モデル





※ちょう架線は直留、トロリ線は張力調整装置あり 気温が25°C低下した場合の静構造



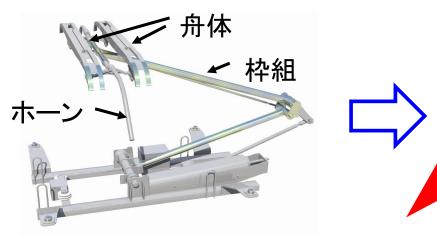


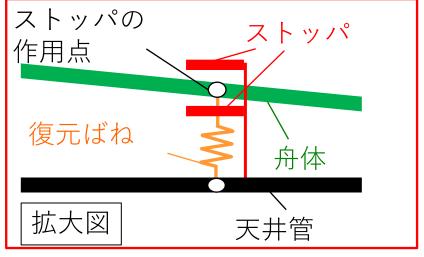
曲線区間のモデル化



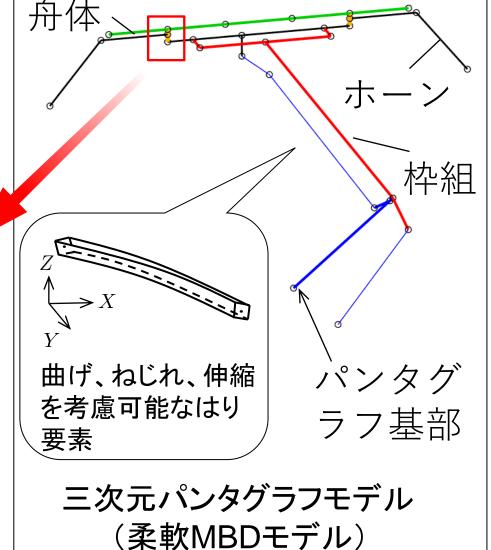
■ 架線とパンタグラフの三次元モデルの概略

パンタグラフの三次元モデル



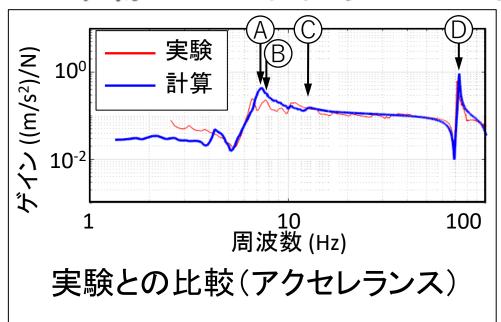


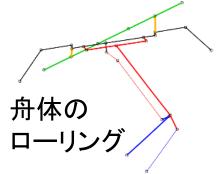
すり板の変位制限の再現



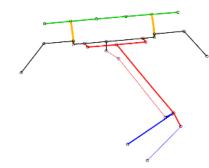


■ 架線とパンタグラフの三次元モデルの概略

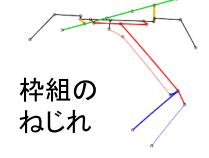




A 7.3 Hz



B 7.9 Hz



舟体の 弾性振動

© 12.5 Hz

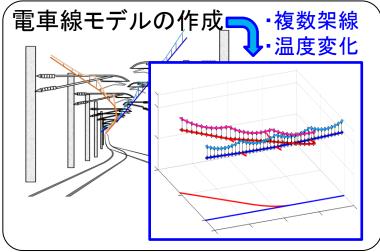
- ① 74.3 Hz
- ※モデル図は変位を拡大して表示

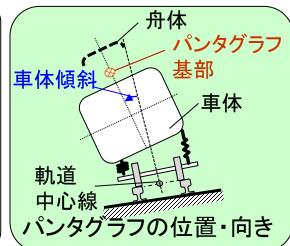
- ・三次元パンタグラフモデルの 妥当性を確認
- ・従来は考慮できなかった三次 元運動を再現



Railway Technical Research Institute

計算手順 パンタグラフモデル





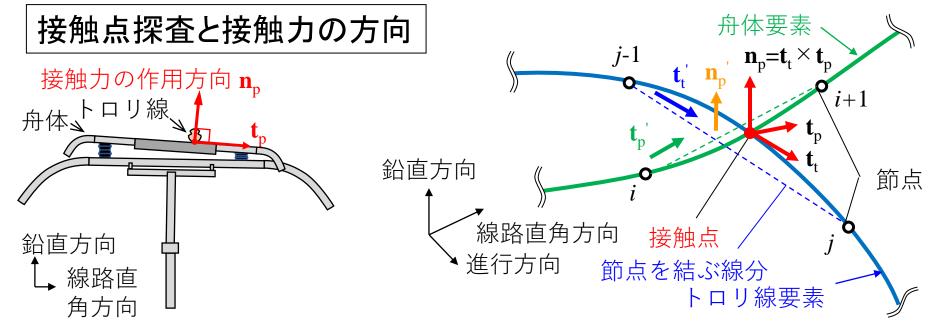
連成計算

架線・パンタグラフシミュレーション

- 接触点探查
- ・ トロリ線・すり板間の接触解析(ペ ナルティ法)

従来は考慮できなかった 様々な軌道条件を考慮可能





【仮定】接触力はトロリ線要素と舟体要素にそれぞれ直交する向き に作用

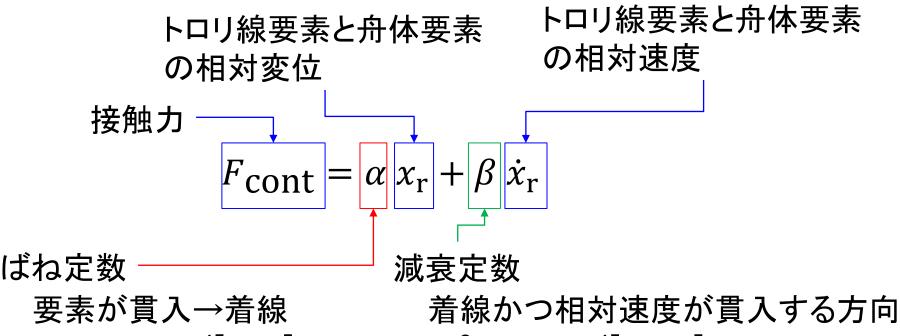
【接触点探査と接触力の方向】

- ①節点を結ぶ線分のベクトルt_t',t_o'から仮の接触力方向n_o'を算出
- ②これらの線分をn。'に垂直な平面に投影し交点の有無を判定
- ③交点がある場合は、両要素が接触しているものとして、接線ベク トルt_t,t_pから接触力の方向n_pを算出



接触力の算出

【接触解析法】弾性接触法:接触点にペナルティばねを挿入



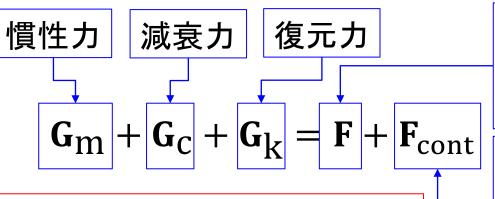
要素が貫入→着線 $\alpha = 5.0 \times 10^4 [\text{N/m}]$ 要素が離れる→離線 $\alpha = 0 [\text{N/m}]$

着線かつ相対速度が買人する万原 β=1.0×10⁴[Ns/m] 上記以外 β=0 [Ns/m]



運動方程式と数値解法

架線・パンタグラフを含む系全体で運動方程式を記述



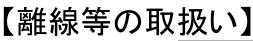
数値積分(Newmark- ß 法)と 収束計算(Newton-Raphson 法)により繰り返し計算を実行

外力

架線:支持点反力、張力など パンタグラフ:押上力など

接触力

前述の接触力を接触力の 方向を加味してベクトル形 式で記述



接触状態 が変化 接触状態を変え 接触状態 の判定 (α、βを変更)接触状態が変わらない n+1ステップ目の計算へ

Railway Technical Research Institute

接触解析の検証

【検証方法】

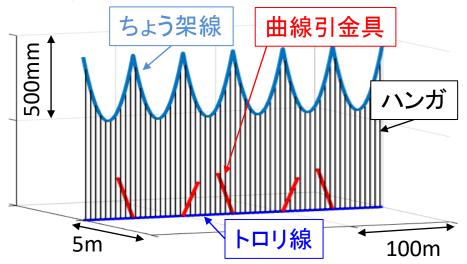
従来シミュレータ(架線道)との比較

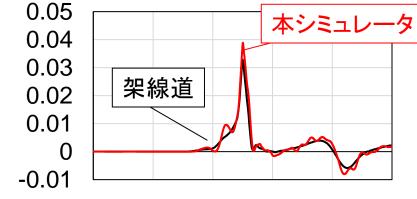
【計算条件】

架線:高速シンプル架線

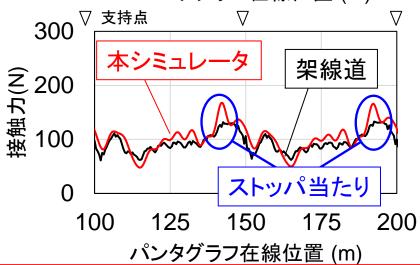
パンタグラフ:新幹線用パンタグラフ

速度:320km/h





25 75 175 225 125 パンタグラフ在線位置 (m)



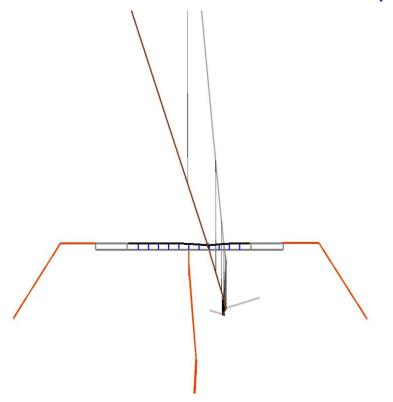
- 従来シミュレータと概ね一致していることを確認
- ストッパ当たりなどの挙動を再現



Railway Technical Research Institute

█ 解析例

新幹線用パンタグラフの高速走行時の 架線・パンタグラフシミュレーション



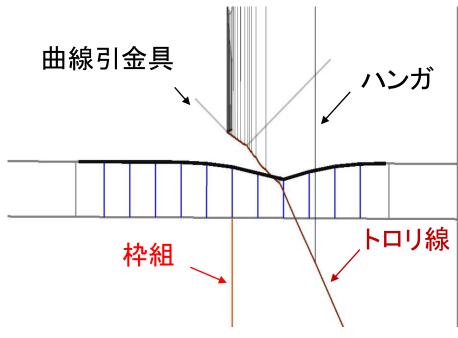
シミュレーション結果のアニメーション

【計算条件】

架線:高速シンプル架線(偏位あり)

• パンタグラフ: 新幹線用パンタグラフ

• 速度:320km/h



シミュレーション結果のアニメーション (上下拡大)

従来は考慮できなかった可動すり 板などのパンタグラフ部材の挙動 も再現



┛解析例 わたり区間走行時のシミュレーション

【計算条件】

架線:高速シンプル架線

パンタグラフ:新幹線用パンタグラフ

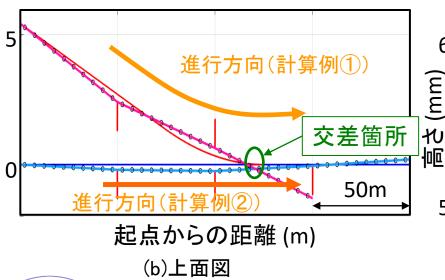
走行条件

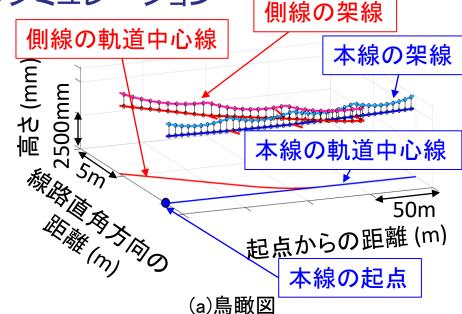
計算例①: 速度: 30km/hで側線から本

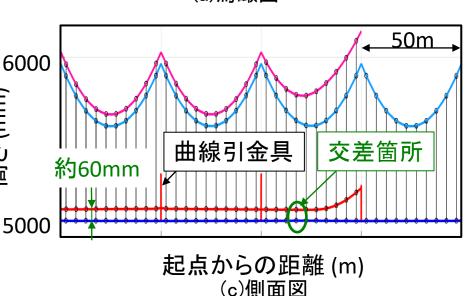
線に進入

計算例②: 本線を260km/hで走行

わたり線:交差わたり







Railway Technical Research Institute

線路直角方向の距離 (m)

わたり線走行時のシミュレーション結果 ┛解析例 (計算例(1)) 走行速度:30km/h ②両線に接触 ①側線のみ接触し ③本線のみ接触 で (mm) (mm) (150) 側線 本線に接触 側線から離線 本線 線間の距 50 わたり線通過時の動画 本線との接触点 ホーンでしゅう動 本線 側線 200 側線との接触点 接触力の 増加 最大接触力の 3 架線とパンタグ 50 ラフの接触位置 パンタグラフ 1 本線のトロリ線 0 1.5

進行方向

側線のトロリ線



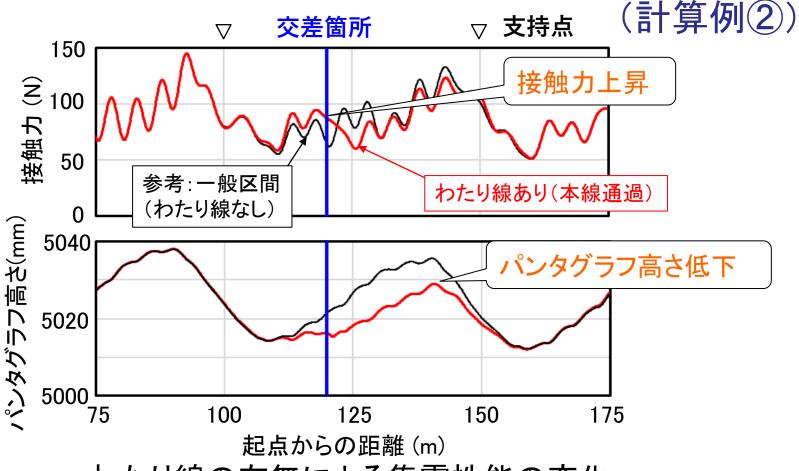
時間 (s)

2

4

█ 解析例

わたり線走行時のシミュレーション結果



わたり線の有無による集電性能の変化

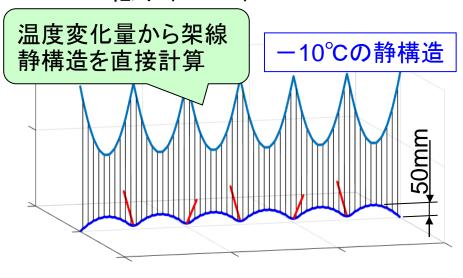
わたり線などの複数の架線や、架線の 三次元配置を考慮した計算が可能

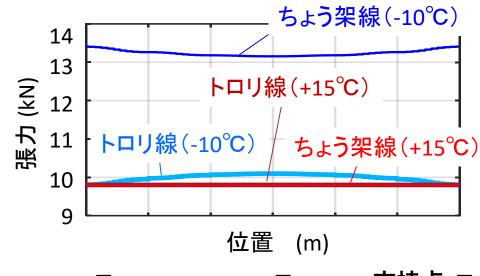


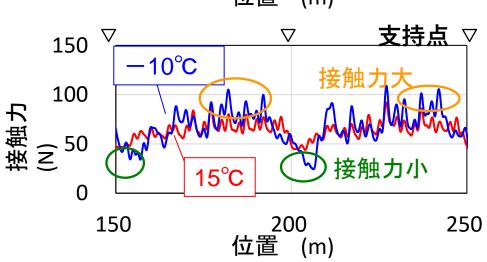
■解析例 温度変化時のシミュレーション結果

【計算条件】

- シンプル架線
- ちょう架線:張力調整装置なし
- トロリ線:張力調整装置あり
- 在来線用パンタグラフ
- 速度:110km/h
- 温度変化:標準(15℃)から 25℃低下(-10℃)







温度変化による静構造変化の影響を把握

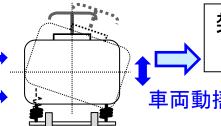


┛シミュレーションの高度化

トンネル内の一次元空気流動

シミュレータとの連成

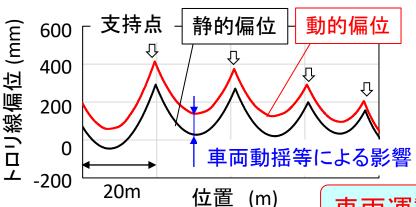
車両運動シミュレータとの連成



架線・パンタグラフ シミュレータ

車両動揺、加減速度





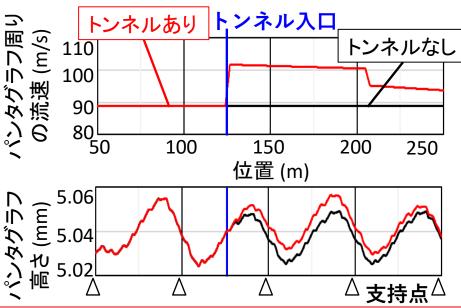
パンタグラフ周りの流速 トンネル内 トンネル 力 祁 明かり 車両 走行 流速

空気流動シミュレータ

パンタグラフ 周りの流速

架線・パンタグラフシミュレータ

トンネル内のパンタグラフ揚力を算出



車両運動やトンネル突入時の流速変化を考慮可能



Railway Technical Research Institute

■ まとめ

わたり線やオーバーラップにおける複数架線の三次元配置を考慮可能な架線とパンタグラフの三次元モデルを用いた運動シミュレーション手法を開発

🔲 成果の活用

- ➤ 架線・パンタグラフの開発支援
 - 新しい架線構造の検討、高速用パンタグラフの開発
 - 保守基準値の策定(例:わたり線の高低差管理)
- → 現象解明のツールとしての活用
 - •事故メカニズムの解明(例:強風時の架線の割り込み事故)



参考文献

- 1) 小山達弥、長尾恭平、池田充:架線・パンタグラフの三次元シミュレーション、鉄道総研報告、Vol.34、No.9、pp.5-10、2020
- 2) 小山達弥、長尾恭平、池田充、臼田隆之: MBDモデルを用いた架線・パンタグラフの三次元運動シミュレーション、 Dynamics and Design Conference2020講演論文集、日本機械学会、2020

